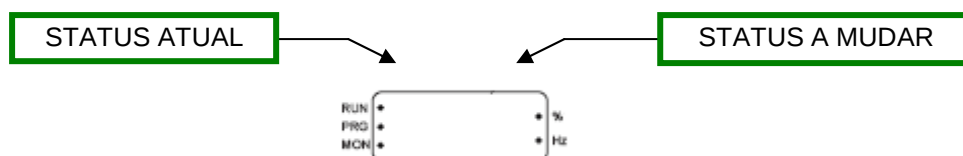


1) Restauração das configurações de fábrica – pag. 41

tyP (reset de parâmetro) – mudar para **3** (retorna as configurações de fábrica)



tyP (reset de parâmetro) – mudar para **2** (ajusta a frequência do motor 60 Hz)

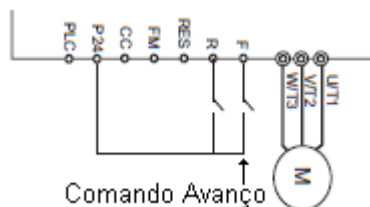
tyP (reset de parâmetro) – mudar para **1** (ajusta a frequência do motor 50 Hz)

2) Comando 2 ou 3 fios - pag. 24/25

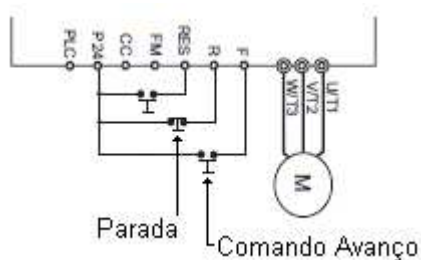
F111 (entrada F) – mudar para **2** (sentido avanço para comando a 2 ou 3 fios)

F112 (entrada R) – mudar para **49** (stop para comando a 3 fios)

Ligação Comando a 2 fios



Ligação Comando a 3 fios



3) Dados de placa do motor – pag. 48

uLu (tensão de alimentação do motor) - Dado mostrado na placa anexa ao motor em V

uL (frequência de trabalho do motor) - Dado mostrado na placa anexa ao motor em Hz

tHr (proteção térmica do motor) - Valor de corrente próxima ao valor de corrente de trabalho do motor)

F415 (corrente de trabalho do motor) - Dado mostrado na placa anexa ao motor em A

F417 (velocidade de trabalho do motor) - Dado mostrado na placa anexa ao motor em rpm

F400 – mudar para **2** (auto ajuste completo) (pag. 49)

4) Ajustes de rampa de aceleração e desaceleração – pag. 37

AU1 (Auto adaptação da rampa) – mudar para **1** (tempo de aceleração e tempo de desaceleração)

ACC (Tempo de aceleração) – ajuste o tempo de aceleração que melhor atenda a aplicação

DEC (Tempo de desaceleração) – ajuste o tempo de desaceleração que melhor atenda a aplicação

5) Ajustes de velocidade mínima e máxima – pag. 38

LL – (velocidade mínima)

UL – (velocidade máxima limitada pelo parâmetro **FH**)

6) Seleção de comando e referência – pag. 54

Cnod (modo de controle para start/stop) – podendo ser ajustada da seguinte forma:

- 0** – comando pela borneira através das entradas lógicas
- 1** – comando pelo frontal do inversor através de RUN e STOP
- 2** – comando via comunicação serial

Fnod (referência de velocidade remota primária) PAG. 54 – podendo ser ajustada da seguinte forma:

- 1** – referência de velocidade, através da entrada analógica (VIA).
- 2** – referência de velocidade, através da entrada analógica (VIB).
- 3** – referência de velocidade, através das setas do frontal do inversor.
- 4** – referência de velocidade, através da comunicação serial.
- 5** – referência de velocidade, através das entradas digitais (potenciômetro digital).

7) Comutação de canal de referência

F207 (referência de velocidade remota secundária) PAG. 56

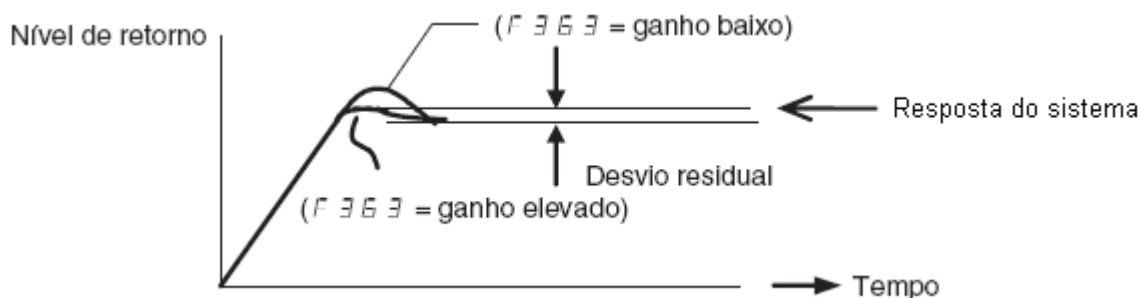
- 1** – referência de velocidade, através da entrada analógica (VIA).
- 2** – referência de velocidade, através da entrada analógica (VIB).
- 3** – referência de velocidade, através das setas do frontal do inversor.
- 4** – referência de velocidade, através da comunicação serial.
- 5** – referência de velocidade, através das entradas digitais (potenciômetro digital).

F200 – mudar para **0** (comutação de velocidade de referência AUTO/MANUAL) – PAG. 82

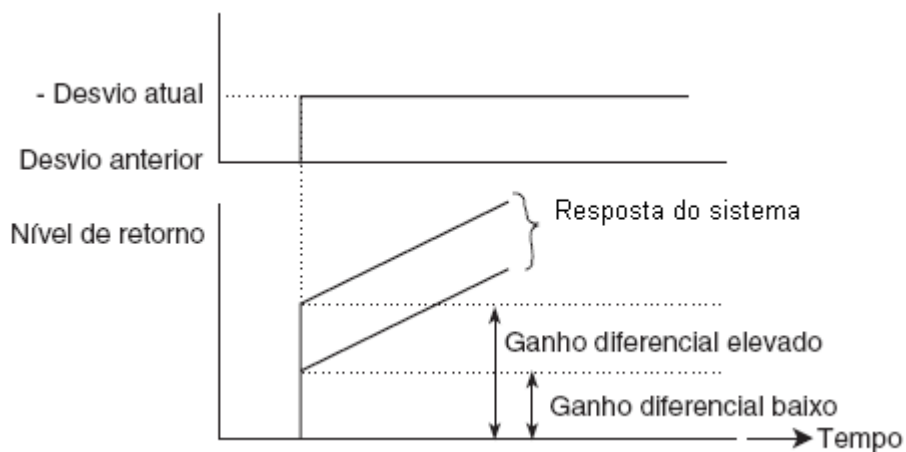
F112 entrada lógica **R** ou **F113** – entrada lógica **RES** (atribuir função 38, verificar pag. 68)

Ao energizar a entrada lógica selecionada a comutação ocorrerá de FMOD para F207.

F363 – Ajuste do Ganho Integral



F366 – Ajuste do Ganho Diferencial



Ajuste de Set point:

É necessário fazer uma regra de três para obter o setpoint desejado, pois a escala do ATV21 é diferente das outras linhas, pois trabalha na escala de 0 a 60.

EX.: ajustar 6 bar como setpoint:

Utilizando um sensor que faz leituras de 0 a 10 bar o set point será de 0 a 60 hz

Set point	Pressão
60 Hz	--- 10 bar
X Hz	--- 6 bar
X = 36Hz	

Fnod (referência de velocidade / Set point) – verificar se valor está igual a **3** (setpoint interno via frontal)

Depois de configurado o **Fnod**, volte à tela inicial e 1x seta para cima para ajustar a **freq. X**, depois tecla enter, irá piscar **FC** na tela e o setpoint estará ajustado;

Tabela de combinações de velocidades pré-selecionadas

8 velocidades VIA	4 velocidades RES	2 velocidades R	Referência de velocidade
0	0	0	LL ou Fnod
0	0	1	SR1
0	1	0	SR2
0	1	1	SR3
1	0	0	SR4
1	0	1	SR5
1	1	0	SR6
1	1	1	SR7

LL ou Fnod – Velocidade mínima ajustada ou referência dada por **Fnod**

SR1 – Ajustar a 1ª velocidade fixa desejada

SR2 – Ajustar a 2ª velocidade fixa desejada

SR3 – Ajustar a 3ª velocidade fixa desejada

SR4 – Ajustar a 4ª velocidade fixa desejada

SR5 – Ajustar a 5ª velocidade fixa desejada

SR6 – Ajustar a 6ª velocidade fixa desejada

SR7 – Ajustar a 7ª velocidade fixa desejada